

Експериментално изследване на хидродинамичните характеристики на свободно потъващ и изплаващ носител на океанографска апаратура

Трайн К. Трайнов

Институт по океанология, БАН (Варна)

Уравнението на движение на свободно потъващ и изплаващ автономен носител на океанографска апаратура под действието на постоянна плаваемост при потъване и изплаване във водното тяло може да бъде представено във вида

$$(1) (M+m)dV/dt = F-R,$$

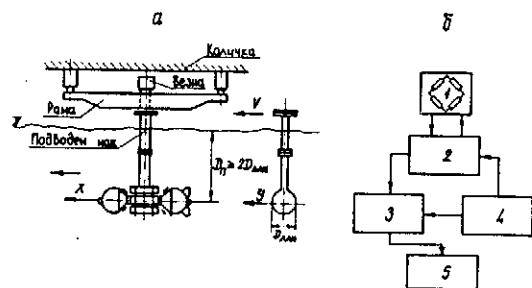
където M е масата на носителя; m – масата на присъединената маса вода; F – движещата сила (отрицателната плаваемост при потъване или положителната плаваемост при изплаване); R – хидродинамичното съпротивление на носителя $R=c_x V^2$ (К онтарь, Гарбуз, 1982; Пандов, Махин, Шереметов, 1973).

Определянето на хидродинамичното съпротивление на свободно потъващия и изплаващ носител е необходимо за подбиране скоростта на движение на носителя, съобразена с конкретните задачи и възможности за отделните измерителни системи. Например решаваща може да се окаже времеконстантата на датчика за температура. За нормална работа на датчици за разтворения във водата кислород и pH е необходимо да се обезпечи скорост на обтичащия поток не по-малка от 0,1 m/s. Комплексните сонди – батометри се спускат със скорост 1–1,5 m/s.

За изследване на силата на страничното съпротивление трябва да се вземат пред-

вид срещащите скорости на теченията. Така например в Черно море в зоните в дрейфовите течения се срещат скорости от 0,1 до 1,2 m/s, а в зоните на основните течения – от 0,5 до 0,75 m/s.

Постановка и методи. Изхождайки от габаритите на носителя и възможностите на измерителните средства на дълбоководния канал на Института по корабна хидродинамика - Варна, бе приета по-



Фиг.1. Постановка на експеримента за изследване на свободно потъващ и изплаващ носител (1:1)

а – общ вид; б – блокова измервателна схема;
1 – тензометричен мост; 2 – усилвател; 3 – преобразувач напрежение-честота; 4 – захранващ източник; 5 – цифров честотомер

становка на експеримента, показана на фиг.1. За да се избегне влиянието на повърхностната вълна върху съпротивлението на носителя, трябва да бъде изпълнено условието $D_n \geq 2D_{АН}$. Носителят се поставя на тази дълбочина посредством приспособление – подводен нож. Приспособлението в горния си край завършва с тензометричен мост 1, сигналът на който се усилва посредством усилвателя 2, преобразува се в честотен сигнал и се подава за обработка и визуализация на цифров честотомер 3. За време за поддържане на зададената скорост на количката се избират 10 s.

Таблица 1

Изследвано съпротивление	Символ	Комбинация при изпитанията на ААН
Челно	R_1	1 – с един отворен батометър
	R_2	2 – с два отворени батометъра (съседни)
	R_3	3 – с два отворени батометъра (срещуположни)
	R_4	4 – с три отворени батометъра
	R_5	5 – с четири отворени батометъра
	R_6	6 – с четири затворени батометъра
	R_7	7 – с лек обтекател
Страницично	R_8	8 – с четири отворени батометъра
	R_9	9 – с четири затворени батометъра
	R_{10}	10 – с лек обтекател

Първата задача на експеримента беше да се определи челното и страницното съпротивление при различни положения на пробовземните устройства – батометри с електромагнитно управление. Осьществени бяха 10 комбинации в зависимост от това колко батометъра са отворени или затворени, две от които са монтиран лек обтекател върху батометрите (табл.1). Скоростите на буксиране бяха определени в зависимост от възможностите на измерителния комплекс и съобразени със скоростите на сондиране, срещани в океанографската практика. С експерименталната установка в дълбоководния канал бяха достигнати скорости до 1,7 m/s за определяне на челното съпротивление и до 0,6 m/s за определяне на страницното съпротивление.

Резултати и обсъждане. От характеристиката, показана на фиг.2, се установява, че челното съпротивление придобива най-големи стойности при вариант с четири отворени батометъра, т.е. в режим на потъване на автономния автоматичен носител (АН). Това може да се обясни с по-лоша обтекаемост на формата на носителя.

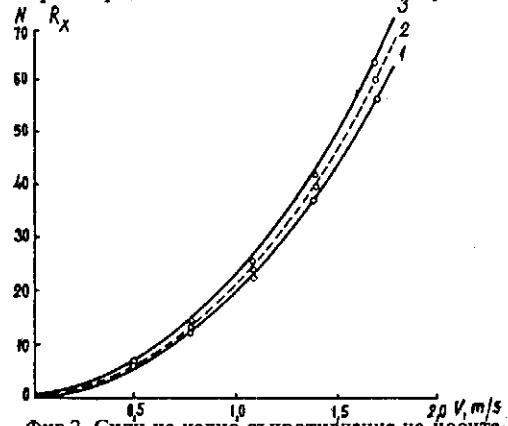
Предположението, че лек обтекател, закриващ батометрите, ще спомогне за намаляване на хидродинамичното съпротивление не се оправда. Освен това силите на челното съпротивление на всички останали варианти се намират в полосата между силите на съпротивлението при четири отворени и четири затворени батометъра (не-

показани на фиг.2).

При два отворени батометъра са възможни два варианта с два съседно отворени и с два срещуположно отворени батометъра. Установено е, че с оглед на по-малкото съпротивление по-добър вариант е програмното устройство да бъде настроено така, че да бъдат включени два съседни батометъра. Това е от значение и е bla-

гоприятно, особено за вариант на носител, оборудван с контейнер с друга научна апаратура – например измерител на прозрачност и три батометъра с електромагнитно управление.

При определянето на силите на страницнич-



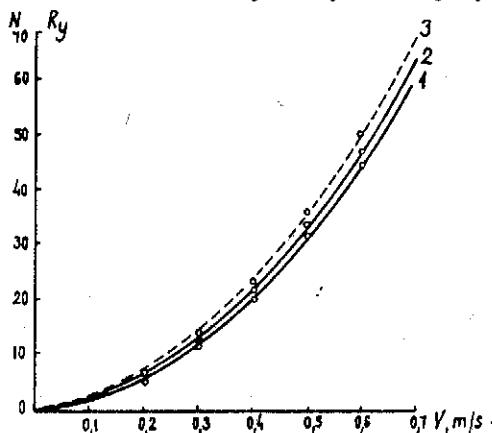
Фиг.2. Сили на челно съпротивление на носителя в зависимост от скоростта

1 – R_6 ; 2 – R_7 ; 3 – R_5

ното съпротивление бяха използвани само три комбинации – с четири отворени батометъра, с четири затворени батометъра и с лек обтекател. На фиг.3 са показани

получените характеристики. Тук обаче съпротивлението на иссителя с лек обтекател се оказа най-голямо, поради което се налага изводът, че обтекател на батометрите въобще не е необходим и само усложнява конструкцията.

След установяване на основните зависимости на свободно плаващия и изплаващ автономен носител при съкратена програма



Фиг.3. Сили на страничното съпротивление на носителя в зависимост от скоростта

1 – R_9 ; 2 – R_7 ; 3 – R_5

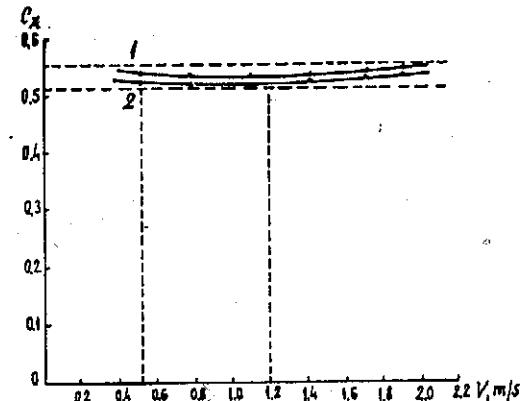
ма бяха получени силите на съпротивление при по-високи скорости – до 1,9 m/s за челното съпротивление и до 1,5 m/s за страничното съпротивление. За кратко време носителят бе буксиран членно и със скорост 2,1 m/s. Установено бе, че и при тази скорост обтичането е ламинарно. Появата на вихри в опашката и турбулизирането на потока трябва да се очаква при още по-големи скорости.

Ако се изчислят стойностите на безразмерните коефициенти на съпротивлението C_x и C_y ще се види, че за диапазона от скорости от 0,5 до 1,2 m/s при челно обтичане на носителя, в който попадат най-благоприятните скорости на сондирание (около 1 m/s) и практически измерената в морски условия скорост 0,875 m/s, стойностите на коефициента C_x могат да се приемат за постоянни (фиг.4). Това опростява практическите изчисления при работа с автономния автоматичен носител. Още по-изразено е постоянството на коефициентите на страничното съпротивление C_y , което може да се приеме за диапазона от 0,5 до

1,4 m/s (фиг.5).

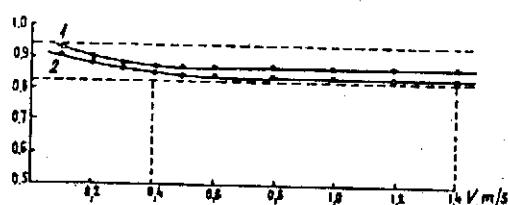
Коефициентът на челно съпротивление C_x попада в предварително емпирично определения диапазон от 0,87 за обтичане на кръгов цилиндър паралелно на образуващата при съотношение $l/d = 4$ до 0,34 за изпъкната полусфера (Кочин, Кильель, Розе, 1963).

При известни сили на съпротивление, тегла на ААН и приета дълбочина могат да се изчислят скоростта и времето за целия цикъл потъване – изплаване. Това време може да се разгледа като съставено от три съставки – време за достигане на пределната дълбочина, време за продухва-



Фиг.4. Безразмерни коефициенти на съпротивление при челно обтичане на носителя

1 – R_5 ; 2 – R_6



Фиг.5. Безразмерни коефициенти на съпротивление при статично обтичане на носителя

1 – R_g ; 2 – R_9

не на баласта (преходен процес) и време за изплаване на повърхността

$$(2) T_{\text{ц}} = H_{\text{пр}}/V_{\text{п}} + H_{\text{пр}}/V_{\text{и}} + t_{\text{пп}},$$

където $H_{\text{пр}}$ е пределната работна дълбочина (m); $V_{\text{п}}$ – скоростта на потъване

(m/s); V_{ii} — скоростта на изплаване до повърхността (m/s); t_{pp} — времето за преходния процес при продухването на водния баласт (s).

Скоростта на потъване V_p се определя от съпротивлението R_5 при четири отворени батометъра, а скоростта на изплаване — V_{ii} от съпротивленията R_1, R_2, R_4 и R_6 — от един до четири затворени батометъра. При сравняване на силите на челно съпротивление при една и съща скорост на буксиране 0,8 m/s се вижда, че силата на челно съпротивление R_5 не се отличава съществено (средно с 1,5%) от силите на челно съпротивление R_1, R_2, R_4 и R_6 , поради което съпротивлението R_5 може да се приеме като представително за процеса на изплаване за скоростите V_p и V_{ii} , които могат да се определят лесно (Контарев, Гарбуз, 1982).

Ако се замести силата на челно съпротивление с една стойност, то най-вярно би го отразила силата на съпротивление R_6 , приближаващата се по стойност до средната големина на съпротивлението. В такъв случай времето за изпълнение на цикъла потъване — изплаване може да се представи по следния начин:

$$(3) T_{ci} = 2H/V_{cp} + t_{pp}.$$

Времето за преходния процес (t_{pp}) при продухването на баластната камера тряб-

ва да бъде по възможност малко, за да: 1) се обезпечи по-голямо бързодействие, което ще доведе до намаляване на времето, през което ААН може да се намира под въздействието на подводни течения; 2) се предотврати потъването на ААН на по-голяма от зададената дълбочина; 3) се даде възможност за оценка на траекторията на движение на носителя с оглед на безопасната дълбочина в зависимост от близостта на дъното за избягване на съприкосвението с него.

При използване на получените стойности на силите и коефициентите на съпротивление и оперирайки с теглото на носителя, баласта и плаваестостта му може да бъде изменяна скоростта на движение на ААН под водата. В експедиционни условия в района на Резовския каньон бе измерена средна скорост 0,875 m/s.

Изводи. Резултатите от експерименталното изследване на хидродинамичните характеристики на свободно потъващ и изплаващ носител на океанографска апаратура могат успешно да бъдат прилагани при практически изследвания за определяне скоростта на сондиране, както и на отклонението (подводния дрейф) на носителя от мястото на спускането му.

Л и т е р а т у р а

Контарев, Е. А., Е. И. Гарбуз. 1982. К вопросу повышения эффективности применения автономных пробоотборников при геологических работах в океане. — Океанология (М.), XXII, вып. 4, 665 — 670. Кочин, Н. Е., И. А. Кбелль, Н. В.

Розе. 1963. Теоретическая гидромеханика. М., Физматиздат. Приложение 5. Пандов, Е. Н., Н. Н. Махин, Б. Б. Шереметов. 1973. Основы теории движения подводных аппаратов. Л. Судостроение, 181 — 182.

Experimental study of the hydrodynamical characteristics of a free floating carrier of oceanographic tools

Trayan K. Traynov

(Summary)

As a result of investigations conducted in the test-channel of the Institute of Ship Hydrodynamics in Varna estimates of the hydrodynamical characteristics of a free submerging and emerging autonomous

carrier of oceanographic tools are made. Forse and coefficients of resistance obtained may be used to define submerging and emerging speed of the carrier ant its drift from the point of launching.

Постъпила на 24.06.1986 г.